



カー用 FET アンブ
MC940CR

取扱説明書

このたびはMC940CRをお買い上げいただきありがとうございます。このMC940CRは電動ラジコンカー用に開発された、センサー付ブラシレスモーター専用の、高周波ドライブ方式のFETアンブです。

■MC940CR の特長

- 純レース用リバース(バック)付FETアンブ
- 前進、リバース、ブレーキ動作が全てリニア方式
- リバース(バック)動作のキャンセル機能付
- 負荷感応式可変周波数ドライブ方式
- 電子進角調整機能(オプションのCIU-2とLinkソフトを使用)
- ターボモード(オプションのCIU-2とLinkソフトを使用)
- ヒートシンク兼用アルミアッパーケース採用
- ヒートプロテクション(スローダウン機能)
- ローバッテリープロテクション機能
- 電源切り忘れアラーム機能
- データロギング機能(オプションのCIU-2とLinkソフトを使用)
- シリアル通信機能(オプションのCIU-2とLinkソフトを使用)

[MC940CR テクニカルデータ] (仕様・規格は技術開発に伴い予告なく変更することがあります。)

- 動作方式: 前進、リバース、ブレーキともリニア動作方式(分解能255Step)
- 使用電源: 3.7～8.4V(ニッカド、ニッケル水素、リチウムポリマー、リチウムフェライトバッテリー)
- PWM周波数: 前進/後進:500Hz～30kHzで可変範囲の設定可能/工場出荷時:3.0kHz～5.0kHzで可変
ブレーキ :500Hz～30kHzから設定可能(固定)/工場出荷時:1.5kHzで固定
- レギュレーター出力: 6.0V or 7.4V/3.0A(6.0Vと7.4Vの切り替えは、オプションのCIU-2とLinkソフトを使用しますが、入力電圧より高い電圧には設定できません)
- 電流容量(FET定格): 前進側最大電流 :720A(ピーク電流1040A)
ブレーキ側最大電流 :720A
- ケースサイズ: 32.2x29.5x14.1mm(突起部を除く)
- 重量: 27.0g(コネクタ、スイッチ、コードを除く)

■搭載時の注意

⚠ 警告

- ① 受信機および受信機のアンテナは、アンブ、モーターコード、電源コード、ニッカドバッテリー等の大電流が流れる部分から離して搭載してください。
- ① 金属やカーボンシャワーシ等の導電性のパーツを伝わってくるスイッチングノイズもあります。それらのシャワーシに受信機を搭載する場合は、厚手の両面テープ等を使用し、できるだけ離して搭載してください。
- ① 接続コネクタは奥まで確実に挿入する。
走行時の振動で抜け、車が暴走すると大変危険です。
- Ⓝ 2.4GHzシステム以外で使用しないでください。
2.4GHz以外の送受信システムでは誤動作する可能性があり、車が暴走すると大変危険です。

注意:

- 製品をご使用前に必ず本書をお読みください。
- 本書はいつでも活用できるように大切に保管してください。

- ・本書の内容の一部または全部を無断で転載することはおやめ下さい。
- ・本書の内容に関しては将来予告なしに変更することがあります。
- ・本書の内容は万全を期して作成していますが、万一ご不明の点や誤り、記載もれなどお気づきの点がございましたら弊社までご連絡下さい。
- ・お客様が機器を使用された結果につきまして、責任を負いかねることがございますのでご了承下さい。
- ※本説明書に記載のWindowsは米国Microsoft Corporationの米国およびその他の国における登録商標または商標です。

***MC940CR本体の他に下記のものが付属します。**

- センサーケーブル
- パワーキャパシタ―X1 (FETアンブ用)
- 両面テープX1 (FETアンブ用)
- 絶縁用チューブ赤・黒×各1 (パワーキャパシタ―用)
- ミニドライバ― (プッシュスイッチを押す時に使用します。)

●2.4GHzシステム専用

MC940CRは2.4GHzシステム専用です。それ以外の送受信システムで使用すると誤動作する可能性があります。

●対応モーター(ターン数は目安を示します)

MC940CRには13.5T以上のセンサー付ブラシレスモーターをご使用ください。

※上記ターン数より少ないターン数のモーターを使用した場合、保護回路が動作する可能性が高くなります。なお、モーターのターン数はあくまでも目安です。走行条件により、上記の条件を満たしていても保護回路が動作する場合があります。

●使用電源:3.7～8.4V

Nicd, NiMH(4～7セル)/Li-Po(1～2セル)/Li-Fe(2セル)
※電源が Nicd, NiMH(4セル)/Li-Po(1セル)の場合は、別電源が必要になります。別電源を使用の際は、オプションのマイクロスイッチMSW-GSの使用をお勧めします。

■操作時の注意

⚠ 警告

- Ⓝ 雨天時、水たまり、泥んこ道や雪道では走行しないでください。
水滴がアンブ内部に入ると、誤動作により車が暴走し大変危険です。また、故障の原因となります。水滴が内部に入り誤動作する場合は修理点検に出してください。

- ① 電源スイッチのON/OFFは必ず下記の順で操作してください。

ON時:送信機→受信機(アンブのスイッチ)
OFF時:受信機(アンブのスイッチ)→送信機

逆に操作すると車が不意に走り出したりして、大変危険です。

- ① サーキットの行き帰りや、模型をしまっておくときは、必ずバッテリーを外しておいてください。

誤ってスイッチが入ると、暴走したり火災の原因となる可能性があります。

- ① 走行前には必ず動作チェックを行なってください。

- ① 調整時や動作チェック時にはモーターを外すか、車体を調整用の台に乗せる等の車が走り出さないような対策を施してください。

正しく設定されていない場合、車が不意に走り出したりして、大変危険です。

- いつも安全に製品をお使いいただくために、以下の表示のある注意事項は特にご注意ください

表示の意味

⚠ 危険

この表示を無視して誤った取り扱いをすると、使用者または他の人が死亡または重傷を負う危険が差し迫って生じるのが想定される場合

⚠ 警告

この表示を無視して誤った取り扱いをすると、使用者または他の人が死亡または重傷を負う可能性が想定される場合。または、軽傷、物的損害が発生する可能性が高い場合。

⚠ 注意

この表示を無視して誤った取り扱いをすると、使用者または他の人が重傷を負う可能性は少ないが、傷害を負う危険が想定される場合。ならびに物的損害のみの発生が想定される場合。

図記号

Ⓝ:禁止事項

①:必ず実行する事項

■搭載時のアドバイス

- ・アンブ本体は付属の両面テープを使用して車に搭載してください。
- ・車体のボディに大きめの冷却用の穴を開けてください。アンブの性能や寿命が向上します。
- ・アンブ本体はクラッシュ時の衝撃を直接受けたくない場所に搭載してください。
- ・アンブ本体はコネクタ―や設定ボタンが操作しやすい位置に搭載してください。

重要

・アンブ本体およびそのコード類と受信機、または受信機アンテナの間は最低でも約**3cm**の距離を確保してください。
電源側のパーツと受信機または受信機アンテナが直接接触しないようにしてください。ノイズの影響を受ける場合があります。
ノイズによる問題をひき起こさないためにも、最初のステップで各パーツの配置を検討してください。

・受信機アンテナは垂直に立ち上げます。カーボンあるいは金属製の部品に接触しないようにしてください。受信機アンテナは長いからといって、束ねたりカットしないでください。

修理を依頼されるときは

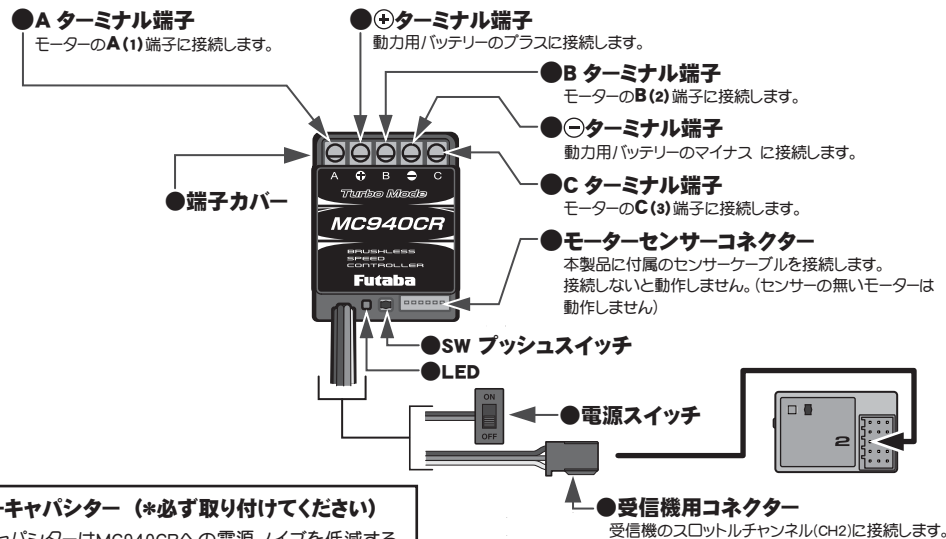
修理を依頼される前に、もう一度この取扱説明書をお読みになってチェックしていただき、なお異常のあるときは無線機器ラジコンカスタマーサービスまで修理を依頼してください。

修理・アフターサービス、プロボに関するお問い合わせは弊社ラジコンカスタマーサービスへどうぞ

<受付時間/9:00～12:00/13:00～17:00、土・日・祝日・弊社休日を除く>

●双葉電子工業(株) 無線機器ラジコンカスタマーサービス TEL.(0475)32-4395 〒299-4395 千葉県長生郡長生村藪塚 1080

■各部名称と接続方法



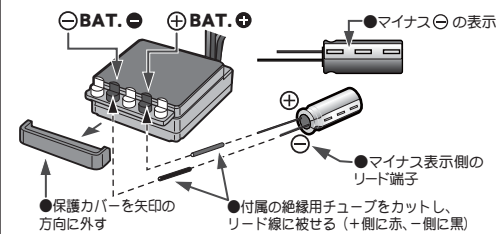
●パワーキャパシター (*必ず取り付けください)

パワーキャパシターはMC940CRへの電源ノイズを低減する働きがありますので、必ず取り付けてください。また、動力用バッテリーのエネルギーを貯えておき、特にパワーが必要になったときに、このエネルギーをモーターに追加供給するように働きます。

【接続方法】

下の図は接続端子の極性を示します。

- MC940CRの端子カバーを取り外し、パワーキャパシターの取り付け位置を決め、リード線を必要な長さにカットする。
*MC940CRアップケースの上面に取り付けると、アンプ本体の放熱効果が悪くなりますので注意してください。
- 絶縁チューブを必要な長さにカットし、リード線に被せる。
*これは、パワーキャパシターの極性表示の意味もあります。+側リード線に赤い絶縁チューブを、もう一方の側リード線には黒い絶縁チューブを使用してください。
- リード線の+側および-側をそれぞれMC940CRのターミナル端子+側 (BAT.+) および-側 (BAT.-) にハンダ付けします。
- ハンダ作業後は端子カバーを取り付けてください。



■MC940CR のセットアップ方法

各ポイントを設定する前に、送信機側のスロットルチャンネルの機能を下記のように設定してください。

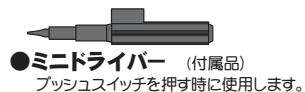
- 舵角調整機能 (ATV/ EPA) 前進側、ブレーキ側/ブレーキ量 (ATL) → 100%または最大
- トリム機能、サブトリム → ニュートラル (0%)
- エクスポネンシャル (EXP) ABSなどスロットルチャンネルに関係する機能 → オフ または 0%
- サーボリバース (バック) 機能 → 特に指定なし。ただし、セットアップ完了後は変更しないでください。
- ニュートラル位置 → ソフトされている場合も問題ありません。(例えば、前進側: ブレーキ側 = 2: 1)

← *ご使用の送信機の機種により、無い機能があります

車体のモーターピニオンを取り外すか、または、車体を台の上に乗せて車輪が自由に回転できるようにする。

1 下記の順に電源をONにする。

- 送信機のスロットルトリガーがニュートラル位置の状態、送信機の電源をONにする。
- アンプに動力用/バッテリーを接続し、アンプの電源をONにする。
*送信機のニュートラル位置の設定によっては、ニュートラルデータ待ちアラームの状態になります。



2 SW プッシュスイッチを3秒間以上押し続ける。

- LEDが赤と紫の交互点灯を繰り返し、MC940CR がセットアップモードの状態になります。

	送信機スロットル操作 (プッシュスイッチ操作)	MC940CR (LED表示)
3 ニュートラルポイントの設定	ニュートラル	LED ⊕ ● LEDが消灯
4 ハイポイントの設定	フルハイ	LED ⊕ ● LEDが青に2回点滅し、消灯
5 フレーキリバース(バック) MAXポイントの設定	フルブレーキリバース	LED ⊕ ● LEDが青に3回点滅し、消灯

*全てのポイントの設定が完了した時点でデータを読み込むため、個々のポイントを単独で設定することはできません。
*設定の途中でアンプの電源をOFFにした場合、設定ポイントは記憶されません。最初から設定し直します。(設定開始前の状態を保持)
*間違った位置で設定を行おうとした場合、セットアップできません。電源を入れ直して最初から設定をし直します。
*ビープ音はモーターを接続した場合にのみ鳴ります。
*設定完了後は「LED表示」で動作確認を行なってください。スロットル操作とLED表示が合っていない場合は、設定し直してください。
*リバース(バック)/ロケット相撲リバース(バック)モードの設定は、オプションのインターフェースユニット (CIU-2) とMC940CRLinkソフトが必要です。

- これで各ポイントの設定は完了です。走行させない場合はアンプの電源をOFFにしてください。

■MC940CR の動作とLED表示

- 動作は前進、ブレーキ、リバースとも操作量に比例したリニア動作となります。アンプの動作状態はLEDで確認できます。
- リバース(バック)動作は、送信機のスロットルトリガー(スティック)をブレーキ(リバース)側に操作した後に、一度ニュートラル位置に戻してから再度ブレーキ側に操作するとリバース動作します。
- オプションのインターフェースユニット (CIU-2) とMC940CRLinkソフトを使用し、進角設定機能を使用した場合、アンプのニュートラル位置とニュートラルデータアラームでLEDが点滅から点灯に変わります。

操作	ブレーキ・リバース MAXポイント	ブレーキリバース	ニュートラルポイント	前進	ハイポイント
LED表示	水色点灯	赤点灯: ブレーキ MAXポイントに近づくにつれ明るくなる	青点滅 (リバースキャンセルモード) 紫点滅 (リバースモード) 赤点滅 (ロケット相撲リバースモード) ※進角設定機能を使用した場合全てのモードでLEDは点灯	緑点灯: ハイポイントに近づくにつれ明るくなる	白点灯

状態	データエラーアラーム 異常信号が入力された状態	保護回路動作アラーム アンプの保護回路が働いている状態	アンプ電源切り忘れアラーム 送信機側の電源を先に切った場合	ニュートラルデータ待ちアラーム アンプの電源を先に入れた場合、または設定時と送信機のニュートラル位置が違う場合
LED表示	赤と緑の交互点灯と、 ビープ音の繰り返し	赤と黄色の交互点灯繰り返し	赤と緑の交互点灯と、 ビープ音の繰り返し ※POM受信機の場合は表示しません。 ※送信機OFF時、サーボが誤動作するような環境では機能しません。	青の点滅と、 ビープ音の繰り返し ※進角設定機能を使用した場合LEDは点灯

保護回路

※ **ヒートプロテクション**: FETの加熱検出後、保護回路動作アラームが動き徐々にモーターへの出力を下げながら、最終的にモーターへの出力をカットします。FETの温度低下により自動解除されます。

※ **ローバッテリープロテクション**: 電源電圧の低下時にモーターへの出力電流を制限し、受信機への供給電圧を確保します。設定電圧 (初期設定 2.7V) まで低下すると保護回路動作アラームが動き、モーターへの出力をカットします。電源電圧の復帰により自動解除されます。

MC940CR のシリアル通信機能 (オプション)

オプションのインターフェースユニット (CIU-2) と、MC940CRLinkソフトを使用することにより、Windows搭載/パソコンで以下の設定、操作が可能です。詳細は弊社ホームページ (<http://www.rc.futaba.co.jp/hobby/>) のダウンロードサイトをご覧ください。

■ データロギング機能のデータ読み出し、消去 / ■ 可変周波数の範囲設定 / ■ デッドバンド / ■ 電子進角設定 / ターボモード設定 / ■ ローバッテリープロテクション電圧 / ■ カレントリミッター / ■ ブレーキ MAX・デューティ / ■ ニュートラルブレーキ / ■ ブレーキ強度 / ■ ブレーキ・スロープ / ■ リバース(バック)/ロケット相撲リバースモード (前進⇄ニュートラル⇄リバースの連続動作)